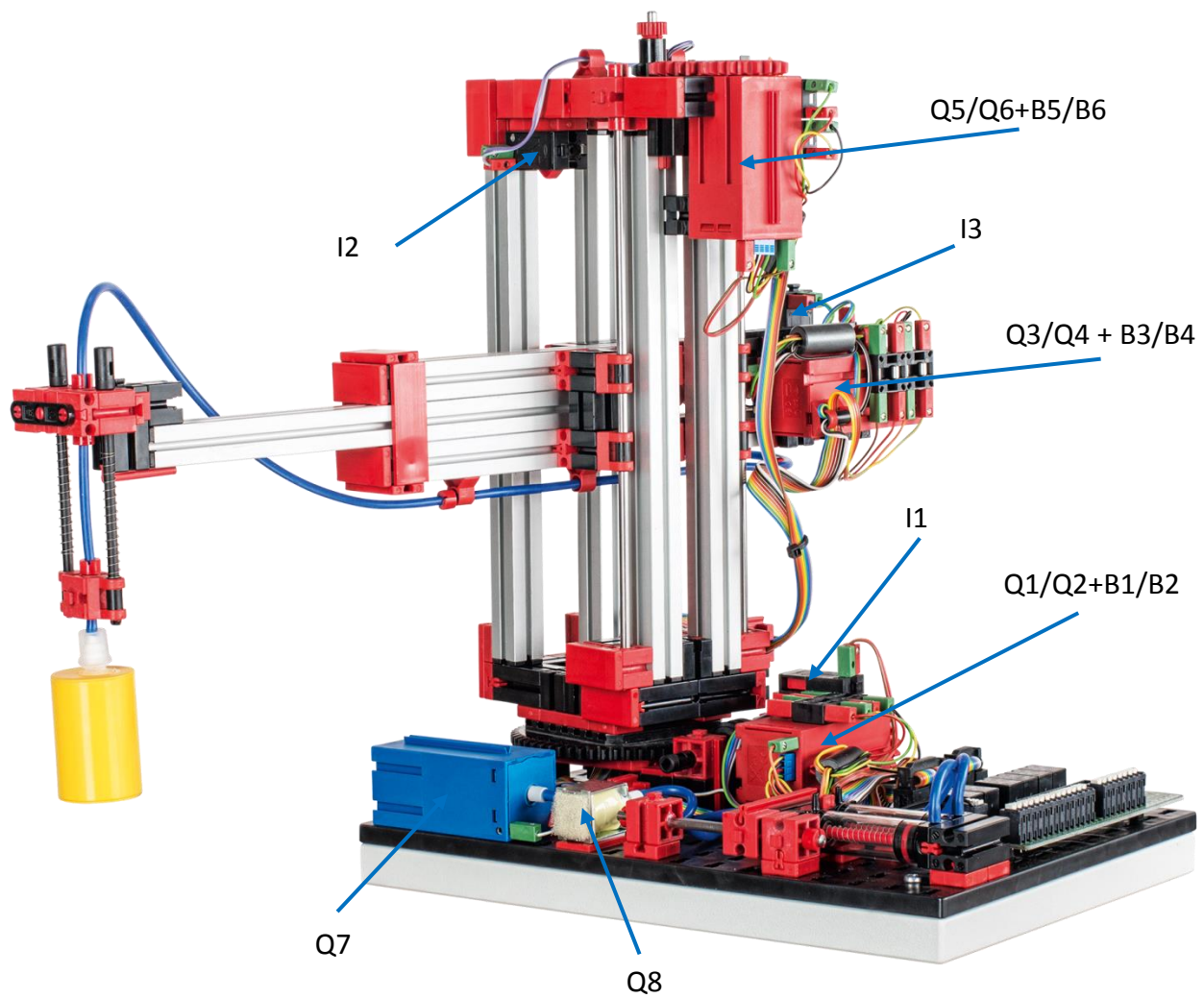


536630

Vakuum-Sauggreifer 24V

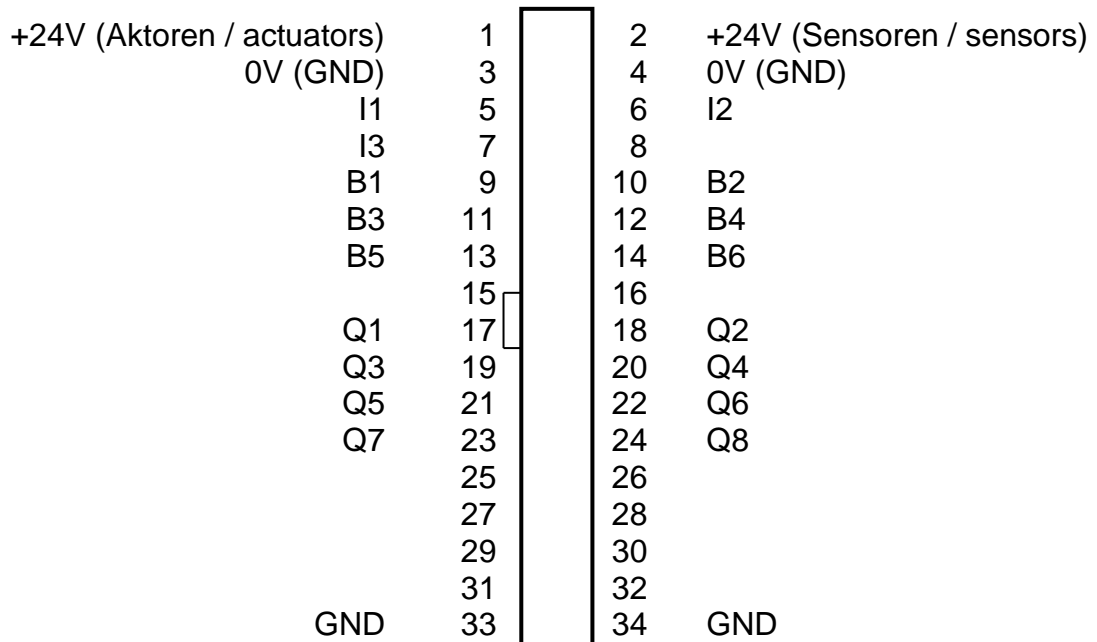
Vacuum Gripper Robot 24V



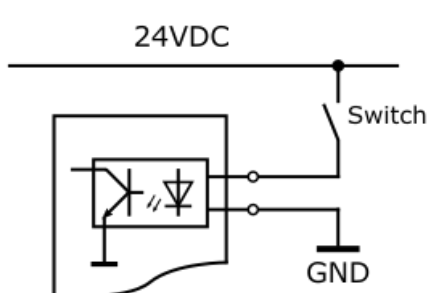
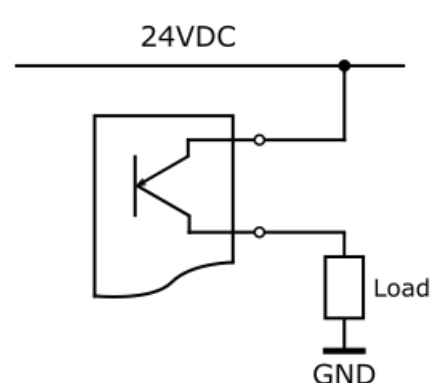
Belegungsplan für den Vakuum-Sauggreifer 24V / Circuit layout of the Vacuum Gripper Robot 24V

Klemme Nr. Terminal no.	Funktion Function	Eingang/Ausgang Input/Output
1	Stromversorgung (+) Aktoren power supply (+) actuators	24V DC
2	Stromversorgung (+) Sensoren power supply (+) sensors	24V DC
3	Stromversorgung (-) power supply (-)	0V
4	Stromversorgung (-) power supply (-)	0V
5	Referenzschalter vertikal reference switch vertical axis	I1
6	Referenzschalter horizontal reference switch horizontal axis	I2
7	Referenzschalter drehen reference switch rotate	I3
8	Nicht belegt Not used	
9	Encoder vertikal impuls 1 encoder vertical axis impulse 1	B1
10	Encoder vertikal impuls 2 encoder vertical axis impulse 2	B2
11	Encoder horizontal Impuls 1 encoder horizontal axis impulse 1	B3
12	Encoder horizontal Impuls 2 encoder horizontal axis impulse 2	B4
13	Encoder drehen Impuls 1 encoder rotate impulse 1	B5
14	Encoder drehen Impuls 2 encoder rotate impulse 2	B6
17	Motor vertikal hoch motor vertical axis up	Q1 (M1)
18	Motor vertikal runter motor vertical axis down	Q2 (M1)
19	Motor horizontal rückwärts motor horizontal axis backward	Q3 (M2)
20	Motor horizontal vorwärts motor horizontal axis forward	Q4 (M2)
21	Motor drehen im Uhrzeigersinn motor rotate clockwise	Q5 (M3)
22	Motor drehen gegen Uhrzeigersinn motor rotate counterclockwise	Q6(M3)
23	Kompressor compressor	Q7
24	Ventil Vakuum Valve vacuum	Q8

17x2 Stiftleiste / 17x2 pin header



SPS Eingangs- und Ausgangskonfiguration / PLC input and output configuration

	Eingänge / inputs	Ausgänge / outputs
Typ / type	P-lesend / sinking input	P-schaltend / sourcing output
Schaltung / switching		

Begleitmaterial

<http://www.fischertechnik-elearning.com>